

Name: \_\_\_\_\_

Matr.-Nr.: \_\_\_\_\_

**Aufgabe 1 (6 Punkte)**

Gegeben sei folgendes lineare zeitinvariante Zustandsraummodell mit der Eingangsgröße  $u$  und dem Zustandsvektor  $\mathbf{x}$ :

$$\frac{d\mathbf{x}}{dt} = \mathbf{A}\mathbf{x} + \mathbf{b}u = \begin{bmatrix} -2 & -1 \\ 0 & -1 \end{bmatrix} \mathbf{x} + \begin{bmatrix} 3 \\ 1 \end{bmatrix} u$$

- a) Bestimmen Sie eine reguläre Zustandstransformation der Form  $\mathbf{x} = \mathbf{P}\mathbf{z}$  so, dass das transformierte System

$$\frac{d\mathbf{z}}{dt} = \mathbf{\Lambda}\mathbf{z} + \boldsymbol{\delta}u$$

in Diagonalform vorliegt. Geben Sie die Parameter  $\mathbf{\Lambda}$  und  $\boldsymbol{\delta}$  an.

- b) Ermitteln Sie alle Ruhelagen des ursprünglichen Systems für die konstante Eingangsgröße  $u = u_R = 1$ .
- c) Sind die Systeme asymptotisch stabil? (*Begründen Sie Ihre Antwort mathematisch!*)
- d) Skizzieren Sie für  $u(t) = 0$  den Verlauf der Trajektorien in der  $x_1$ - $x_2$ -Ebene für die Anfangszustände

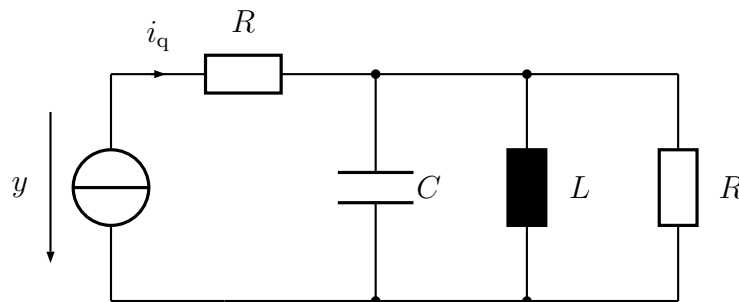
$$\mathbf{x}_0^{(1)} = [-2 \ 1]^T, \quad \mathbf{x}_0^{(2)} = [2 \ 0]^T.$$

- e) Skizzieren Sie in der  $x_1$ - $x_2$ -Ebene den Trajektorienverlauf für die konstante Eingangsgröße  $u(t) = u_R = 1$  und den Anfangszustand  $\mathbf{x}_0^{(3)} = [1 \ 3]^T$ .

*Bei d) und e) müssen der Richtungssinn der Trajektorien für wachsende Zeiten  $t$  sowie deren asymptotischer Verlauf ( $t \rightarrow \infty$ ) erkennbar sein!*

**Aufgabe 2 (4 Punkte)**

Gegeben sei folgendes ideale elektrische Netzwerk bestehend aus einer Stromquelle mit dem Quellenstrom  $i_q$ , zwei ohmschen Widerständen mit dem Wert  $R$ , einer Kapazität  $C$  und einer Induktivität  $L$ . Der Spannungsabfall über der Stromquelle wird mit  $y$  bezeichnet.



Fassen Sie das Netzwerk als ein System mit der Eingangsgröße  $i_q =: u$  und der Ausgangsgröße  $y$  auf. Führen Sie einen geeigneten Zustandsvektor  $\mathbf{x}$  ein und ermitteln Sie ein lineares zeitinvariantes mathematisches Modell der Form

$$\frac{d\mathbf{x}}{dt} = \mathbf{A}\mathbf{x} + \mathbf{b}u, \quad y = \mathbf{c}^T \mathbf{x} + du.$$

Name: \_\_\_\_\_

Matr.-Nr.: \_\_\_\_\_

**Aufgabe 1 (6 Punkte)**

Gegeben sei folgendes lineare zeitinvariante Zustandsraummodell mit der Eingangsgröße  $u$  und dem Zustandsvektor  $\mathbf{x}$ :

$$\frac{d\mathbf{x}}{dt} = \mathbf{A}\mathbf{x} + \mathbf{b}u = \begin{bmatrix} -1 & 0 \\ 1 & -2 \end{bmatrix} \mathbf{x} + \begin{bmatrix} -1 \\ 3 \end{bmatrix} u$$

- a) Bestimmen Sie eine reguläre Zustandstransformation der Form  $\mathbf{x} = \mathbf{P}\mathbf{z}$  so, dass das transformierte System

$$\frac{d\mathbf{z}}{dt} = \mathbf{\Lambda}\mathbf{z} + \boldsymbol{\delta}u$$

in Diagonalform vorliegt. Geben Sie die Parameter  $\mathbf{\Lambda}$  und  $\boldsymbol{\delta}$  an.

- b) Ermitteln Sie alle Ruhelagen des ursprünglichen Systems für die konstante Eingangsgröße  $u = u_R = 1$ .
- c) Sind die Systeme asymptotisch stabil? (*Begründen Sie Ihre Antwort mathematisch!*)
- d) Skizzieren Sie für  $u(t) = 0$  den Verlauf der Trajektorien in der  $x_1$ - $x_2$ -Ebene für die Anfangszustände

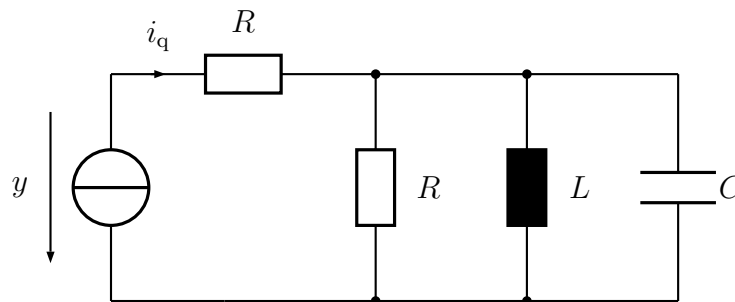
$$\mathbf{x}_0^{(1)} = [-1 \quad -2]^T, \quad \mathbf{x}_0^{(2)} = [0 \quad 2]^T.$$

- e) Skizzieren Sie in der  $x_1$ - $x_2$ -Ebene den Trajektorienverlauf für die konstante Eingangsgröße  $u(t) = u_R = 1$  und den Anfangszustand  $\mathbf{x}_0^{(3)} = [-3 \quad 1]^T$ .

*Bei d) und e) müssen der Richtungssinn der Trajektorien für wachsende Zeiten  $t$  sowie deren asymptotischer Verlauf ( $t \rightarrow \infty$ ) erkennbar sein!*

**Aufgabe 2 (4 Punkte)**

Gegeben sei folgendes ideale elektrische Netzwerk bestehend aus einer Stromquelle mit dem Quellenstrom  $i_q$ , zwei ohmschen Widerständen mit dem Wert  $R$ , einer Kapazität  $C$  und einer Induktivität  $L$ . Der Spannungsabfall über der Stromquelle wird mit  $y$  bezeichnet.



Fassen Sie das Netzwerk als ein System mit der Eingangsgröße  $i_q =: u$  und der Ausgangsgröße  $y$  auf. Führen Sie einen geeigneten Zustandsvektor  $\mathbf{x}$  ein und ermitteln Sie ein lineares zeitinvariantes mathematisches Modell der Form

$$\frac{d\mathbf{x}}{dt} = \mathbf{A}\mathbf{x} + \mathbf{b}u, \quad y = \mathbf{c}^T \mathbf{x} + du.$$

Name: \_\_\_\_\_

Matr.-Nr.: \_\_\_\_\_

### Aufgabe 1 (4 Punkte)

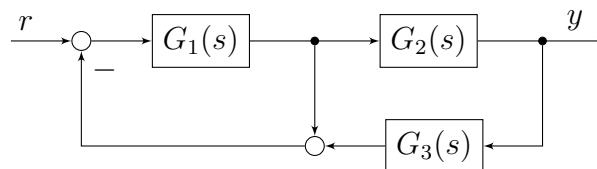
Ermitteln Sie den größtmöglichen Wertebereich des reellen Parameters  $\alpha$ , für den die Übertragungsfunktion

$$G(s) = \frac{(s-1)(s+2)}{s^3 + (1+\alpha)s^2 + (2+\alpha)s + 2(1+\alpha)}$$

die BIBO-Eigenschaft besitzt.

### Aufgabe 2 (3 Punkte)

Betrachten Sie folgende Zusammenschaltung dreier Übertragungsfunktionen  $G_1(s)$ ,  $G_2(s)$  und  $G_3(s)$ :



Ermitteln Sie die Übertragungsfunktion

$$T(s) = \left. \frac{\bar{y}(s)}{\bar{r}(s)} \right|_{AW=0}$$

obiger Zusammenschaltung.

### Aufgabe 3 (3 Punkte)

Gegeben sei ein zeitdiskretes Übertragungssystem mit der Eingangsfolge  $(u_k)$  und der Ausgangsfolge  $(y_k)$ , dessen Verhalten durch die Übertragungsfunktion

$$G(z) = \frac{z}{z^2 + \frac{1}{2}z - \frac{1}{2}}$$

beschrieben wird. Als Eingangsfolge wird der Einheitssprung

$$u_k = \sigma_k = \begin{cases} 0 & k < 0 \\ 1 & k \geq 0 \end{cases}$$

gewählt. Ermitteln Sie die ersten vier Elemente der zugehörigen Ausgangsfolge  $(y_k)$ , d.h.  $y_0$ ,  $y_1$ ,  $y_2$  und  $y_3$ . (*Hinweis:* Es ist möglich, aber nicht notwendig, die gesamte Folge  $(y_k)$  zu ermitteln.)



Name: \_\_\_\_\_

Matr.-Nr.: \_\_\_\_\_

### Aufgabe 1 (4 Punkte)

Ermitteln Sie den größtmöglichen Wertebereich des reellen Parameters  $\alpha$ , für den die Übertragungsfunktion

$$G(s) = \frac{s^2 + s}{s^3 + (3 + \alpha)s^2 + \alpha s + 6 + 2\alpha}$$

die BIBO-Eigenschaft besitzt.

### Aufgabe 2 (3 Punkte)

Betrachten Sie folgende Zusammenschaltung dreier Übertragungsfunktionen  $P_1(s)$ ,  $P_2(s)$  und  $P_3(s)$ :

Ermitteln Sie die Übertragungsfunktion

$$T(s) = \left. \frac{\bar{y}(s)}{\bar{r}(s)} \right|_{AW=0}$$

obiger Zusammenschaltung.

### Aufgabe 3 (3 Punkte)

Gegeben sei ein zeitdiskretes Übertragungssystem mit der Eingangsfolge  $(u_k)$  und der Ausgangsfolge  $(y_k)$ , dessen Verhalten durch die Differenzgleichung

$$y_k - \frac{1}{2}y_{k-1} - \frac{1}{2}y_{k-2} - u_{k-1} = 0$$

beschrieben wird. Als Eingangsfolge wird die Folge

$$u_k = (-1)^k \sigma_k = \begin{cases} 0 & k < 0 \\ (-1)^k & k \geq 0 \end{cases}$$

gewählt. Ermitteln Sie die zugehörige Ausgangsfolge  $(y_k)$ .



Name: \_\_\_\_\_

Matr.-Nr.: \_\_\_\_\_

### Aufgabe 1 (5 Punkte)

Gegeben sei ein lineares zeitinvariantes Zustandsraummodell mit dem Zustandsvektor  $\mathbf{x}$  und der Ausgangsgröße  $y$ :

$$\begin{aligned}\frac{d\mathbf{x}}{dt} &= \mathbf{A}\mathbf{x} = \begin{bmatrix} -2 & 0 \\ 0 & -1 \end{bmatrix} \mathbf{x}, \\ y &= \mathbf{c}^T \mathbf{x} = [2 \ 0] \mathbf{x}.\end{aligned}$$

- Ermitteln Sie die Transitionsmatrix  $\Phi(t)$  des Systems.
- Berechnen Sie den Zeitverlauf des Zustandsvektors  $\mathbf{x}(t)$  und der Ausgangsgröße  $y(t)$  für den Anfangszustand  $\mathbf{x}_0 = [3 \ 2]^T$ .
- Stellen Sie den im vorigen Punkt ermittelten Verlauf von  $y(t)$  graphisch dar. (*Beschriften Sie die Achsen Ihres Diagramms!*)

### Aufgabe 2 (5 Punkte)

Gegeben sei ein lineares zeitinvariantes zeitdiskretes System mit der Eingangsfolge  $(u_k)$  und der Ausgangsfolge  $(y_k)$ . Die Systemantwort für den Einheitssprung  $u_k = \sigma_k$ , d.h. die *Sprungantwort*  $(h_k)$  ist durch

$$h_k = 2^k + \frac{1}{2^k}$$

gegeben.

- Ermitteln Sie die z-Übertragungsfunktion  $G(z)$  des Systems in der Form

$$G(z) = \frac{b_2 z^2 + b_1 z + b_0}{z^2 + a_1 z + a_0}.$$

- Besitzt das System die BIBO-Eigenschaft? (*Begründen Sie Ihre Antwort!*)
- Geben Sie zu  $G(z)$  ein Zustandsraummodell in *erster Standardform* an.