

## Bachelorarbeit

Ausschreibung vom 04.05.2026



# Entwicklung eines Vakuumgreifers zur automatisierten Bauteil- entnahme im Spritzgießprozess

### Aufgabenstellung

Im Rahmen eines Entwicklungsprojekts wird ein Spritzgießprozess als virtueller Use Case in einer Metaverse-Umgebung abgebildet. Ein wesentlicher Bestandteil dabei ist die automatisierte Entnahme der Bauteile aus der Spritzgießmaschine mithilfe eines Industrieroboters. Die Bachelorarbeit befasst sich mit der Konzeption und konstruktiven Ausarbeitung eines Vakuumgreifers für die Bauteilentnahme. Dabei sind die Anforderungen an den Greifprozess zu analysieren, ein geeignetes Greiferkonzept zu entwickeln, die mechanische Befestigung am Roboter KUKA KR90 und die pneumatische Schnittstelle zu konzipieren.

Abhängig vom zeitlichen Rahmen kann zusätzlich eine prototypische Fertigung des entwickelten Konzepts erfolgen.

Wir freuen uns auf Ihre Anfrage!

### Organisatorisches

**Ort** Institut für Fertigungstechnik

**Beginn** ab sofort

**Dauer** 3 Monate

**Kontakt** Dipl.-Ing. Stjepan Maric

[stjepan.maric@tugraz.at](mailto:stjepan.maric@tugraz.at)